

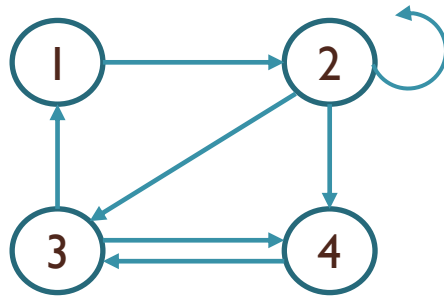
*LSVIII-BIM Algorithmie et structures de données*  
*P. Coquillard , 2015 m.à j. 2019*

# Théorie des graphes et opérations sur les graphes

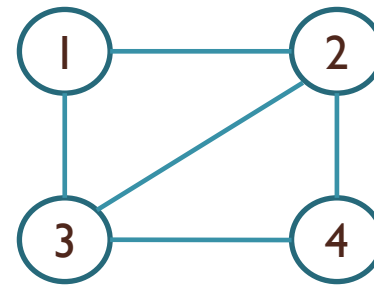
1. Éléments de la théorie
2. Représentation numérique
3. Opérations sur les graphes
  1. Algorithme BFS
  2. Algorithme DFS

# I. Éléments de la théorie des graphes

**Un graphe orienté  $G$** , noté  $G = (S, A)$ , est un ensemble fini  $S$  de sommets (ou nœuds) et d'arcs ( $A$ ) (en anglais Vertices et Edges).  $A$  est un sous-ensemble du produit cartésien  $S \times S$ . Les arcs sont appelés des arêtes et relient 2 sommets:  $a = \{u, v\}$  où l'arête  $a$  part de  $u$  et arrive en  $v$ .  $v$  est dit *adjacent* à  $u$ .



I. Gr. orienté



II. Gr. non orienté

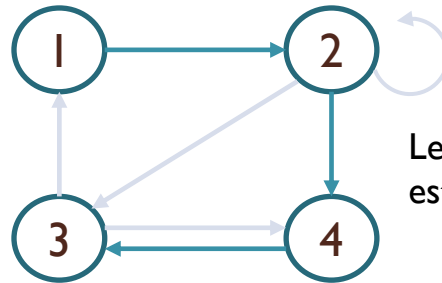
**Un graphe est non orienté** si  $A$  représente un ensemble de paires non orientées de sommets. Dans un tel graphe, l'arc  $a = \{u, v\}$  est incident à la fois à  $u$  et à  $v$ . L'adjacence entre sommets reliés est alors symétrique.

**Le degré d'adjacence** d'un sommet dans un graphe non orienté est le nombre d'arêtes qui lui sont incidentes. Dans un graphe orienté on distingue le degré sortant du degré entrant. Ex dans le Gr.I, le sommet 2 à un degré sortant de 3 et un degré entrant de 2.

*Dans certains cas, les arêtes portent des poids : débits (diagramme de flot), distances entre villes (réseaux), probabilités de transition (chaines de Markov), couts (graphes d'ordonnement), etc. Ces graphes sont utiles pour répondre à des problèmes précis (optimisation de la distribution, de flux, des couts de transport...)*

# I. Éléments de la théorie des graphes

**Un chemin** dans un graphe orienté (= chaîne dans un graphe non orienté) de longueur  $K$  du sommet  $u$  vers  $u'$  est une séquence de sommets.



Le chemin de  $u_0 = 1$  vers  $u' = 3$  est de longueur  $K = 3$

Orienté		Non orienté
arc	$\leftrightarrow$	arête
chemin	$\leftrightarrow$	chaîne
circuit	$\leftrightarrow$	cycle

**La longueur du chemin** (chaîne) est égal au nombre d'arcs (arêtes).

Un sommet  $u'$  est accessible depuis  $u$  s'il existe une chemin de  $u$  à  $u'$ , noté  $(u \rightsquigarrow u')$ . Le chemin est élémentaire si tous ses sommets sont distincts.

Un chemin est un **circuit** si le sommet de départ est égal à celui d'arrivée.

Un circuit est élémentaire s'il ne passe pas deux fois par le même sommet.

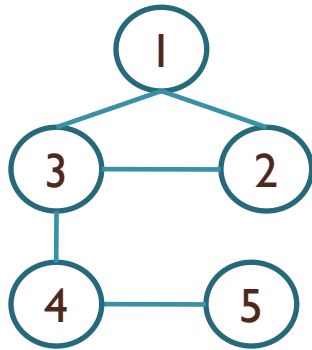
Une **boucle** est un circuit de longueur = 1

Dans un graphe NO, une chaîne forme un cycle élémentaire si  $K \geq 2$  et si tous les sommets sont distincts entre eux.

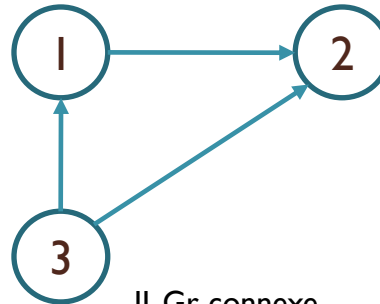
Un graphe sans cycle est dit acyclique.

# I. Éléments de la théorie des graphes

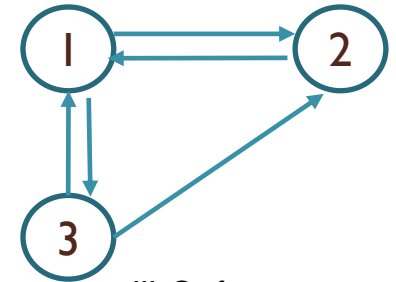
- Un **graphe** NO est **connexe** si pour tout couple de sommets il existe une chaîne les reliant. On note :  $\forall (x, y) \in S, \exists x \mathcal{R} y$ , où  $\mathcal{R}$  signifie « relation d'équivalence ». NB : il existe toujours  $x \mathcal{R} x$ . *Un graphe connexe possède au moins  $n-1$  arcs. S'il en possède exactement  $n-1$ , c'est un arbre.*
- Un **graphe** orienté est **fortement connexe** si chaque sommet est accessible depuis n'importe quel autre sommet.
- Un graphe connexe acyclique est un **arbre**.



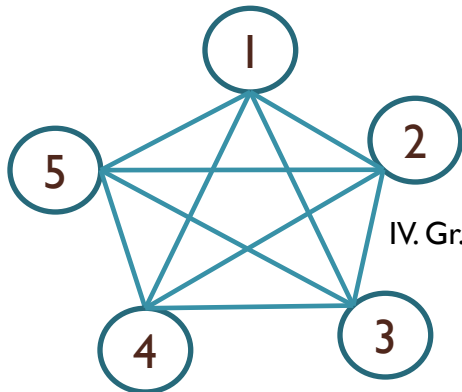
I. Gr. connexe



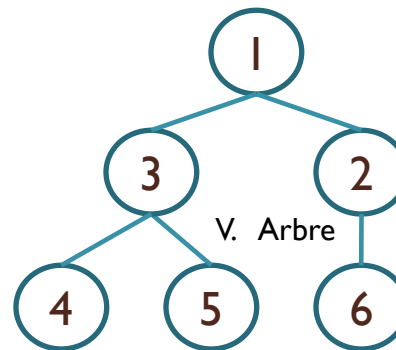
II. Gr. connexe



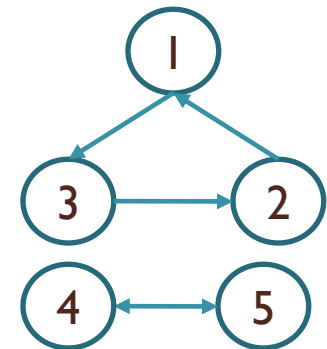
III. Gr. fortement connexe



IV. Gr. complet



V. Arbre

VI. Gr. Non connexe  
à 2 composantes  
fortement connexes

# II. Graphes : représentation informatique (I)

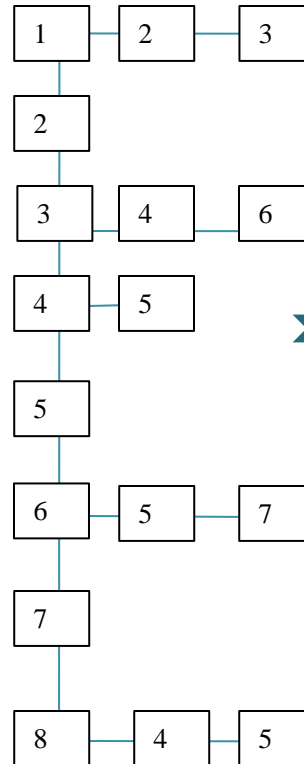
## Graphes orientés

Un graphe peut aisément se représenter par une matrice

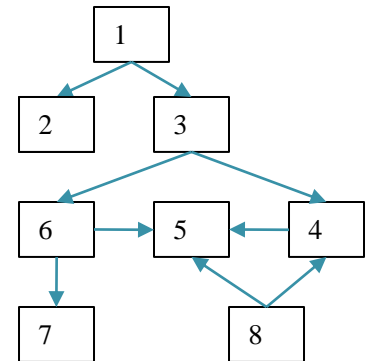
	1	2	3	4	5	6	7	8
1	0	1	1	0	0	0	0	0
2	0	0	0	0	0	0	0	0
3	0	0	0	1	0	1	0	0
4	0	0	0	0	1	0	0	0
5	0	0	0	0	0	0	0	0
6	0	0	0	0	1	0	1	0
7	0	0	0	0	0	0	0	0
8	0	0	0	1	1	0	0	0



Ou une liste d'adjacence



Graphe G



Représentation informatique (Scilab)

$G = \text{list}(\text{list}(2,3), \text{list}(), \text{list}(4,6), \text{list}(5), \text{list}(), \text{list}(7,5), \text{list}(), \text{list}(4,5))$

La complexité mémoire d'une liste est  $O(|S| + |A|)$ , celle de la matrice est  $O(S^2)$

# II. Graphes : représentation informatique (2)

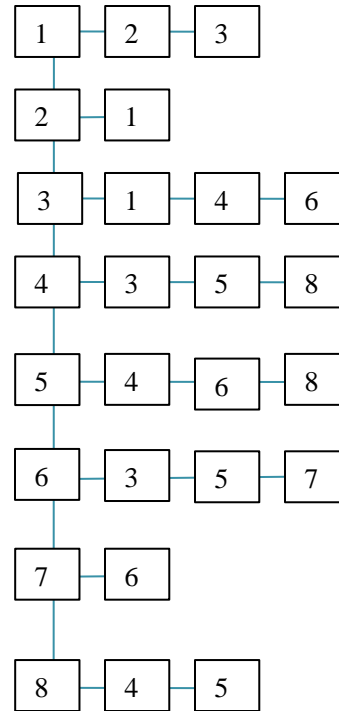
## Graphes non orientés

La matrice triangulaire suffit en raison de la symétrie

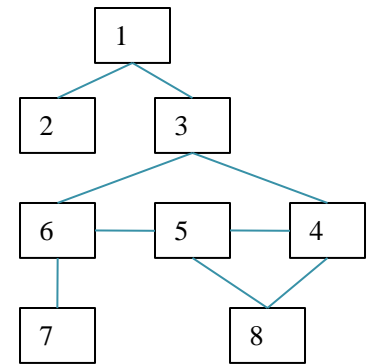
	1	2	3	4	5	6	7	8
1	0	1	1	0	0	0	0	0
2	1	0	0	0	0	0	0	0
3	1	0	0	1	0	1	0	0
4	0	0	1	0	1	0	0	1
5	0	0	0	1	0	1	0	1
6	0	0	1	0	1	0	1	0
7	0	0	0	0	0	1	0	0
8	0	0	0	1	1	0	0	0



liste d'adjacence



Graphe G



$G = \text{list}(\text{list}(2,3), \text{list}(1), \text{list}(1,4,6), \text{list}(3,5,8), \text{list}(4, 6, 8), \text{list}(3,5,7), \text{list}(6), \text{list}(4,5))$

Mais on peut aussi utiliser la liste précédente en considérant que :  $\text{list}(a,b) \Leftrightarrow \text{list}(b,a)$

Les listes sont préférées pour les graphes peu denses ( $|A| \ll |S|$ , donc  $|A| + |S| \ll |S|^2$ )

# III. Opérations sur les graphes. BFS.

## BFS : Pseudo-code très simplifié d'exploration en largeur à partir du sommet s

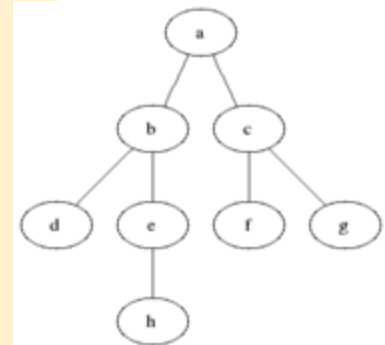
**ParcoursLargeur**(Sommet s):

```

{
f = CreerFile();
f.enfiler(s);           // on stocke et marque s
marquer(s);
TANT-QUE (NON f.vide() ) FAIRE
    s = f.defiler();    // on enlève s ; aux tours suivant on enlèvera les voisins un à un...
    afficher(s);
    POUR TOUT voisin de s FAIRE
        SI (voisin non marqué )
            FAIRE f.enfiler(voisin); // On stocke les voisins dans f
            marquer(voisin);

        FIN SI
    FIN POUR TOUT
FIN TANT QUE
}

```



Donc à la fin de cet algorithme, tous les voisins de s on été explorés et marqués.

# III. Opérations sur les graphes

## BFS, plus détaillé

**Entrée** : un graphe  $G$

**Sortie** : marquage des arcs,  
partition des nœuds de  $G$

### I. Algorithme $BFS(G)$

**Pour tout**  $u \in G.noeuds()$

*marquer*( $u$ ,  $INEXPLORE$ )

**Pour tout**  $e \in G.arcs()$

*marquer*( $e$ ,  $INEXPLORE$ )

**Pour tout**  $v \in G.noeuds()$

**si** *getMarque*( $v$ ) ==  $INEXPLORE$

**alors**  $BFS(G, v)$

*// voir page suivante*



# III. Opérations sur les graphes

**II. Algorithme  $\text{BFS}(\mathbf{G}, s)$**

$L_0 \leftarrow$  nouvelle liste vide

$L_0 \leftarrow$  insérer( $s$ )

marquer( $s$ , VISITÉ)

$i \leftarrow 0$

**TantQue**  $L_i$  n'est pas vide faire

$L_{i+1} \leftarrow$  nouvelle liste vide

**PourTout**  $v \in L_i$ .elements()

**PourTout**  $e \in \mathbf{G}$ .arcIncident( $v$ )

**If** getMarquage( $e$ ) = INEXPLORÉ

$w \leftarrow$  opposé( $v, e$ )

**If** getMarquage( $w$ ) = INEXPLORÉ

                    setMarquage( $e$ , DECOUVERT)

                    setMarquage( $w$ , VISITÉ)

$L_{i+1}$ .insérer( $w$ )

**sinon**

                    setMarquage( $e$ , TRANSVERSAL)

**FinIf**

**FinIf**

**FinPourTout**

**FinPourTout**

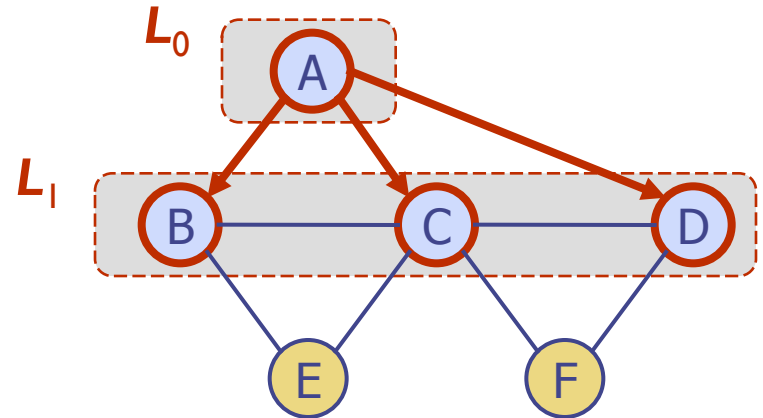
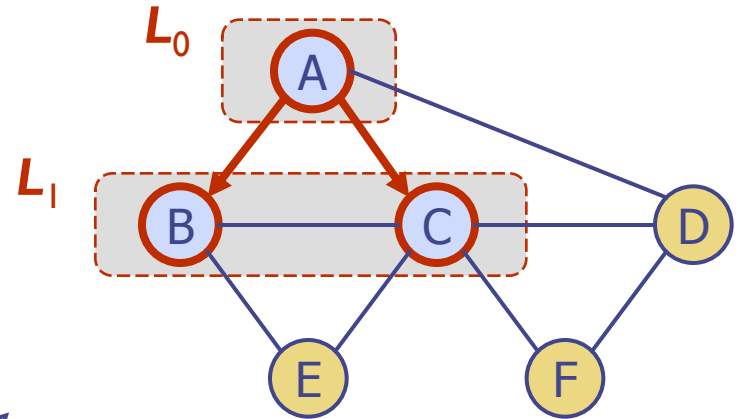
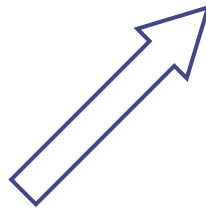
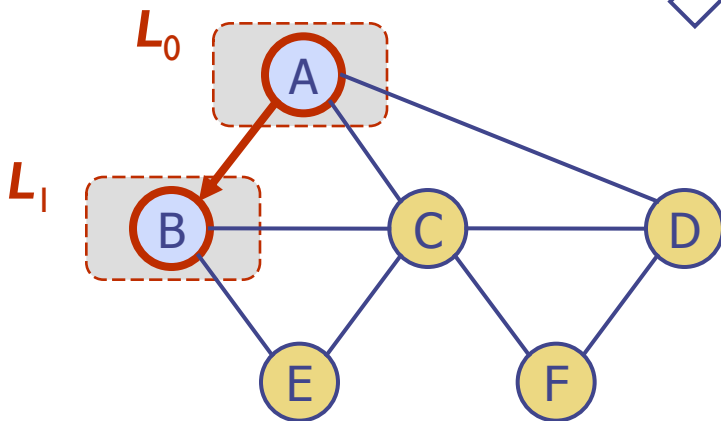
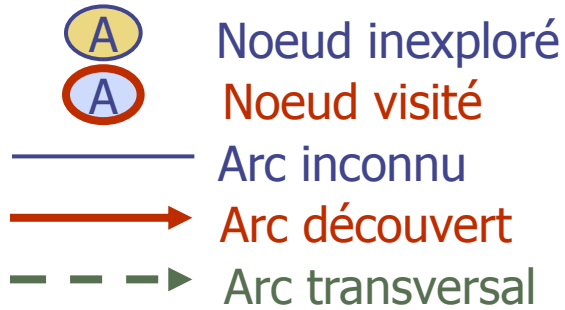
$i \leftarrow i + 1$

**FinTantQue**

}

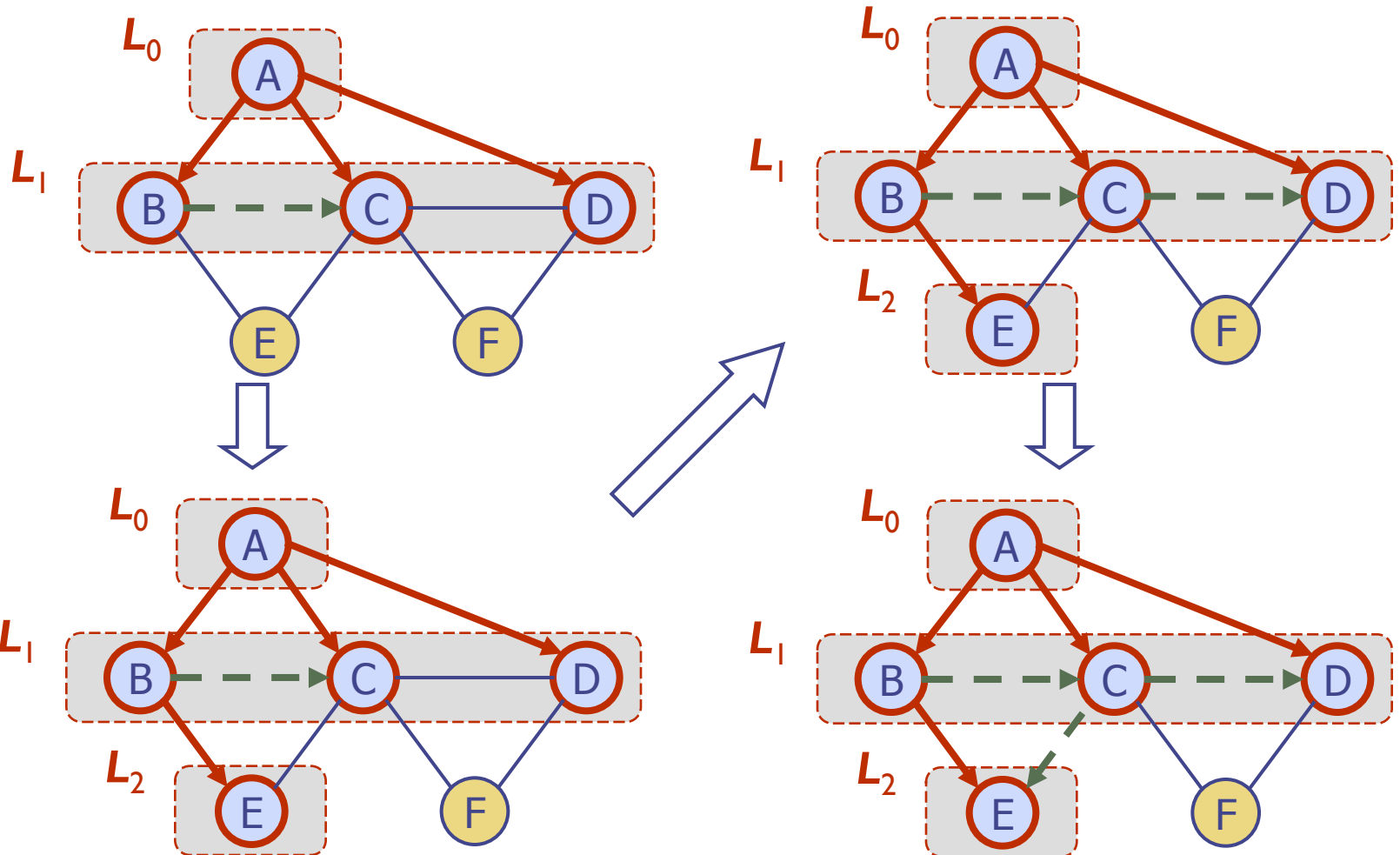
# III. Opérations sur les graphes

## Exemple



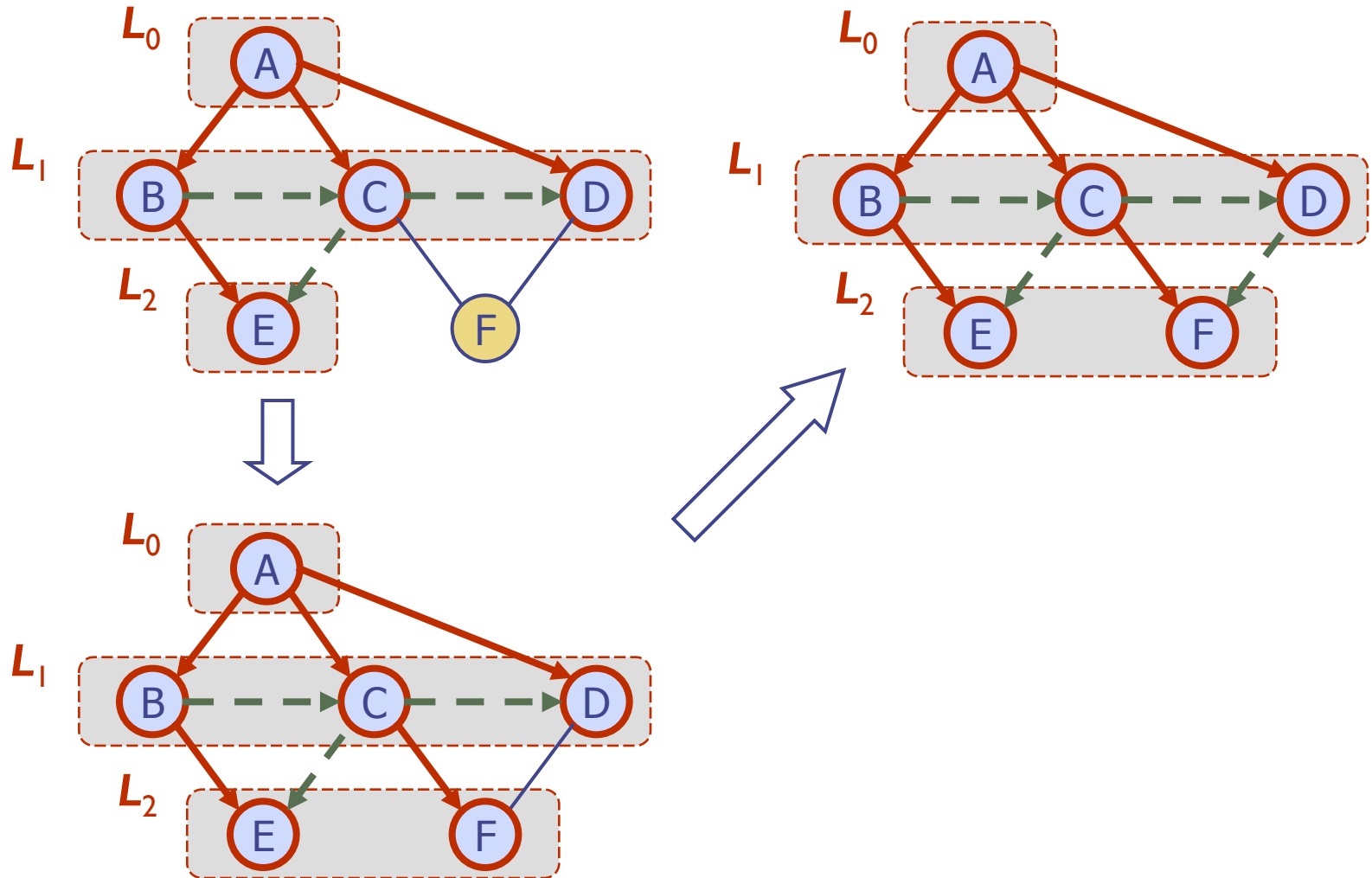
# III. Opérations sur les graphes

## Exemple (suite)



# III. Opérations sur les graphes

## Exemple (fin)



# III. Opérations sur les graphes

## Propriétés

Pr. 1

$BFS(G, s)$  visite tous les noeuds et arcs de  $G_s$

Pr. 2

Si tous les arcs ont le même poids, la découverte des arcs labellisés par  $BFS(G, s)$  constitue **un arbre couvrant minimal**  $T_s$  de  $G_s$  enraciné sur A dans l'exemple ci-contre.

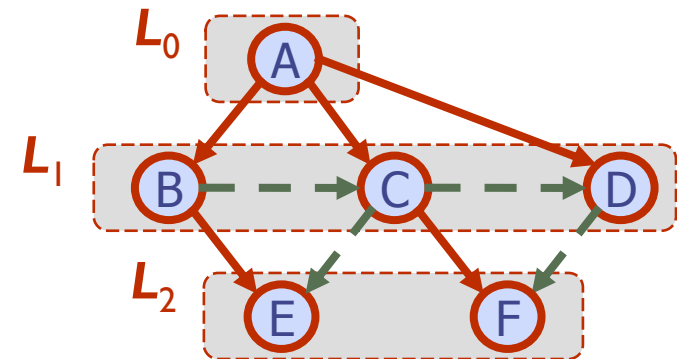
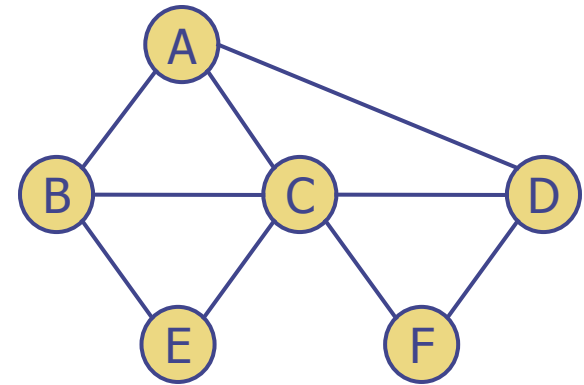
Pr. 3

Pour chaque noeud  $v$  dans  $L_i$

- ❑ Le chemin dans  $T_s$  allant de  $s$  à  $v$  possède  $i$  arcs
- ❑ Chaque chemin allant de  $s$  à  $v$  dans  $G_s$  possède au moins  $i$  arcs.

Pr. 4

- ❑ Complexité enfiler et défiler =  $O(1)$ , « S » fois :  $O(S)$
- ❑ Examiner tous les arcs :  $O(A)$
- ❑ Complexité =  $O(|S| + |A|)$



# III. Opérations sur les graphes. DFS.

## DFS : Pseudo-code très simplifié d'exploration en profondeur à partir du sommet $s$

En entrée : un graphe  $G$ . dont aucun sommet n'est marqué, un sommet  $s$   
 En sortie : une partition des arcs du graphe : ceux qui construisent l'arbre des **sommets accessibles depuis  $s$** , et ceux qui n'en font pas partie.

1. **Parcours\_profondeur**  $DFS(G, s)$
2. {
3.     *Marquer(s)\**
4.     **Pour tous éléments fils de voisins(s) faire**
5.         **Si NonMarqué (fils)\*\* alors**  $DFS(G, fils)$
6.         **FinSi**
7.     **FinPour**
8. }

---

\* *Mettre sa couleur à « noir »*

\*\* *C'est-à-dire si sa couleur est blanche*



Attention : cet algorithme contient un auto-appel (ligne 5).  
 C'est un cas de récursivité (appel récursif).

## DFS détaillé

En entrée un graphe  $G$ . En sortie un arbre

Algorithme **DFS(G)**{

**Pour tous les sommets  $u \in G$  faire**

*// initialisation*

*couleur(u) = blanc*

*pere(u) = NIL*

**FinPour**

*temps = 0*

**Pour tous les sommets  $u \in G$  faire**

**Si *couleur(u) == blanc* alors**

*DFS-VISIT(u)*

*// voir en page suivante*

**FinSi**

**FinPour**

**}**

**Algorithme DFS-VISIT( $u$ )**{

*couleur( $u$ ) = gris*

*temps = temps + 1*

*decouverte[ $u$ ] = temps*

**Pour tous  $v$  adjacent à  $u$  faire** // = appartenant à la liste d'adjacence de  $u$

**Si  $couleur(v) = blanc$  alors**

*père( $v$ ) =  $u$*

*DFS-VISIT( $v$ )* //  *récurtivité !*

**FinSi**

**FinPour**

*Couleur( $u$ ) = noir*

*// on a exploré tous les descendants*

*temps = temps + 1*

*final[ $u$ ] = temps*

*// on enregistre le temps total*

**}**

---

On utilise :

*decouverte[ $u$ ] = instant  $t$  de découverte de  $u$*

*final[ $u$ ] = instant  $t_f$  de fin d'exploration de  $u = temps$  de retour en  $u$*

*Avec ces données on construit l'arbre d'exploration du graphe. Il résume tous les sommets accessibles depuis  $u$  (et seulement ceux-ci).*



```
1 class DFS:
2     def __init__(self, node, edges):
3         self.node = node
4         self.edges = edges
5         self.color=[',W,' for i in range(0,node)] # W for White
6         self.graph =color=[[False for i in range(0,node)] for j in range(0,node)]
7         self.parent =[-1 for u in range(0,node)]
8
9         # Start DFS
10        self.construct_graph()
11        self.dfs_traversal()
12
13    def construct_graph(self):
14        for u,v in self.edges:
15            self.graph[u][v], self.graph[v][u] = True, True
16
17    def dfs_visit(self, u):
18        self.color[u]='G' # G for Gray
19        for i in range(0, self.node):
20            if self.graph[u][i]==True and self.color[i]==',W,':
21                self.parent[i]=u
22                self.dfs_visit(i)
23        self.color[u]='B' # B for black
24
25    def dfs_traversal(self):
26        for i in range(0,self.node):
27            if self.color[i]==',W,': # W for white
28                self.dfs_visit(i)
29
30    def print_path(self, source, destination):
31        if destination==source:
32            print destination,
33        elif self.parent[destination] == -1:
34            print "No Path"
35        else:
36            self.print_path(source, self.parent[destination])
37            print "-> ",destination,
38
39    node = 8 # 8 nodes from 0 to 7
40    edges =[(0,1), (0,3), (1,2), (1,5), (2,7), (3,4), (3,6), (4,5), (5,7)] # bi-directional edge
41
42    dfs = DFS(node, edges)
43    dfs.print_path(0, 7)
44    print ""
45    dfs.print_path(2, 5)
46    print ""
47    dfs.print_path(0, 4)
48
```

code par [Abu Zahed Jony](#), 2012